

DASK - Biblioteksspecifikation, DL-2

ATOMENERG
30 MAR. 1960
BIBLIOTEK

SEKVENSBETEGNELSE
DL 2
side 1/16

REGNECENTRALEN
DANSK INSTITUT FOR MATEMATIKMASKINER
DASK - BIBLIOTEKSSPECIFIKATION

Kodet af PA WH d. 14.9.59
Indkørt af WH d. 18.9.59
Udgivet d. 25.1.60

Sædvanlige differentialligninger:
Numerisk integration

Indhopsadresser	Udhopsadresser	Indgang	Udgang	Max. ordrenantal	Køretid	
					min.	max.
0A8	56A8	C(OAA ff) = H, x, y ₁ ... y _n	x + H, y ₁ + δy ₁ y _n + δy _n → 2AA ff (Fast skridtlængde)	76	Bestemmes i det væsentlige af k-sekvensen; samt for variabel skridtlængdes vedkommende af antallet af skridt a.	
86A8	203A8	C(OAA ff) = H, x, y ₁ ... y _n C(250A8) = δ C(252A8) = h _{min}	x + H, y ₁ + δy ₁ y _n + δy _n → 2AA ff a · 2 ⁻¹⁹ → 249A8 (Var. skr. længde)	241		
Kodelængde 0 - 85 (Fast skridtlængde) 0 - 273 (Variabel skridtlængde)			FR1 (0A9) Undersekvenser k-sekvens (0A8)			
Begyndelsesadresse lige			Arbejdsceller i sekvensen, samt OAA ff.			
Grundparametre ingen			Perm. konstanter C(2039), C(2040v) C(2041)			
Programparametre n A 00						

Grundlag

Ved integrationen benyttes Runge-Kutta's metode, modificeret af S. Gill (se Proc. Cambr. Phil. Soc. 47(1951)).

Differentialligningerne skal være skrevet på formen:

$$\frac{dy_1}{dx} = f_1(y_1 \dots y_n)$$

$$\frac{dy_2}{dx} = f_2(y_1 \dots y_n)$$

$$\frac{dy_n}{dx} = f_n(y_1 \dots y_n)$$

Bemærk, at funktionerne på højre side kun må være funktioner af y 'erne. Forekommer x på højre side, sætter man $x = y_{n+1}$ og tilføjer ligningen

$$\frac{dy_{n+1}}{dx} = 1.$$

Man opgiver y -værdierne svarende til $x = x_0$, og finder y -værdierne svarende til $x = x_0 + h$ ved følgende formler.

$$q_m^{(0)} = 0$$

$$k_m^{(i)} = h \cdot f_m(y_1^{(i)} \dots y_n^{(i)})$$

$$r_m^{(i+1)} = \left. \begin{array}{l} A^{(i)}(k_m^{(i)} - q_m^{(i)}) - B^{(i)}q_m^{(i)} \\ A^{(i)}(k_m^{(i)} - 2q_m^{(i)}) \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{for } i = 0, 1, 2 \\ \text{for } i = 3 \end{array}$$

$$y_m^{(i+1)} = y_m^{(i)} + r_m^{(i+1)}$$

$$q_m^{(i+1)} = q_m^{(i)} + 2r_m^{(i+1)} - A^{(i)}q_m^{(i)} \text{ for } i = 0, 1, 2$$

idet $i = 0, 1, 2, 3$ og $m = 1, 2, \dots, n$

$y_1^{(4)} \dots y_n^{(4)}$ er de søgte y -værdier svarende til $x = x_0 + h$.

i	$A^{(i)}$	$B^{(i)}$
0	$\frac{1}{2}$	0
1	$1 - \frac{\sqrt{2}}{2}$	0
2	$1 + \frac{\sqrt{2}}{2}$	0
3	$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{6}$

SEKVENSBETEGNELSE
DL 2
side 3/16

Herefter kan man finde y -værdierne svarende til $x = x_0 + 2h$ udfra værdierne for $x = x_0 + h$ o.s.v.

Fejlen δ_{ym} kan findes således. Først går eet skridt af længden h ; herved fås værdien y_{1m} . Derefter går i stedet to skridt, hver af længden $\frac{1}{2}h$; hermed fås værdien y_{2m} . For fejlen på y_{2m} , δ_{ym} , gælder da:

$$\delta_{ym} \approx \frac{1}{15}(y_{2m} - y_{1m}).$$

(Se f.eks. L. Collatz: Numerische Behandlung von Differentialgleichungen, side 68).

Funktion

Alment

Sekvensen arbejder med flydende, pakkede tal. Der er to indhop: fast skridtlængde (FS) og variabel skridtlængde (VS).

Ved FS integreres eet skridt frem uden nogen kontrol på fejlen. Ved VS integreres frem til det ønskede punkt med et vist antal skridt, således at fejlen på hvert enkelt skridt højst er lig en på forhånd opgiven fejl.

I begge tilfælde er virkningen den, at værdierne svarende til $x = x_0$ bliver erstattet af værdierne svarende til $x = x_0 + H$; ved FS går eet skridt af længden H , ved VS går et antal skridt af længden $h = 2^{-p} \cdot H$ ($p = 0, 1, \dots$) hvor p bestemmes af den opgivne maksimalfejl.

Nedenfor oplyses om ind- og udgang, undersekvenser og arbejdsceller. Derefter forklares VS lidt nærmere.

Indgang

Programparameter: $nA00$ (n er ordenen, d.v.s. det samlede antal ligninger)

$C(0AA) = H$

$C(2AA) = x_0$

$C(4AAff) = y_1 \dots y_n$ (svarende til x_0)

Specielt for VS desuden: $C(250A8) = \delta$. Den maksimale, absolutte fejl (numerisk).
 $C(252A8) = h_{\min}$. Den minimale skridtlængde (numerisk).

Udgang

C(2AA) = x₀+H
 C(4AAff) = y₁...y_n (svarende til x₀+H)

(C(OAA) er uforandret lig H)

Specielt for VS desuden: C(249A8) = a·2⁻¹⁹. a er antal skridt fra x₀ til x₀+H.
 (C(250-252A8) er uforandret).

Bemærk, at sekvensen såvel ved FS som VS har x som indgangs- og udgangsværdi. Skønt x ikke indgår i formlerne (jfr. "Grundlag"), er den altså alligevel taget med; dette er gjort, fordi man som regel har brug for x (f.eks. når man trykker en tabel).

Undersekvenser.

FRI i OA9.

k-sekvens med indhop OAB. k-sekvensen giver oplysning til DL2 om differentialkvotienterne, idet den skal kodes således, at den beregner værdierne

$$\begin{aligned}
 k_1 &= h \cdot f_1(y_1 \dots y_n) \\
 k_2 &= h \cdot f_2(y_1 \dots y_n) \\
 &\vdots \\
 k_n &= h \cdot f_n(y_1 \dots y_n)
 \end{aligned}$$

Disse anbringes i arbejdscellerne (se nedenfor).
 k-sekvensen skal retablere de indeksregistre, den benytter.

Arbejdsceller.

	OAA	H	
	2AA	x	
	4 ... 2(n+1)AA	y ₁ ...y _n	
	2(n+2) ... 2(2n+1)AA	k ₁ ...k _n	
	2(2n+2)...2(3n+1)AA	q ₁ ...q _n	
Benyttes ikke ved FS	$\left\{ \begin{array}{l} 2(3n+2)...2(4n+1)AA \\ 2(4n+2)...2(5n+1)AA \\ 2(5n+2)...2(6n+1)AA \\ 2(6n+2)...2(7n+1)AA \end{array} \right.$	$\left. \begin{array}{l} y_1 \dots y_n \\ y_{11} \dots y_{1n} \\ y_{f1} \dots y_{fn} \\ y_1 \dots y_n \end{array} \right\}$	Behøver ikke at kendes af brugeren

Nærmere forklaring af VS

Ved VS arbejder sekvensen således. Først prøves, om man kan gå det opgivne skridt H, idet fejlen findes på den måde, der er beskrevet til sidst i "Grundlag". Hvis man ikke kan (d.v.s. hvis fejlen på et af y'erne er større end den opgivne fejl), prøves med den halve skridtlængde. Kan den heller ikke bruges, halveres igen o.s.v.

SEKVENSBETEGNELSE
DL 2
side 5/16

Når man nå denne lille har fundet en tilladelig skridtlængde, adderes fejlene til de fundne y -værdier (hvilket jo giver en bedre tilnærkelse).

Derefter gås et skridt til (hvis man da ikke er færdig) o.s.v. Følgende bemærkninger må gøres.

Det undersøges ved hvert skridt (undtagen ved første skridt), om der er chance for, at den dobbelte skridtlængde kan tillades. Da fejlen er af størrelsesordenen h^5 , vil dette - alt andet lige - være tilfældet, hvis ingen af fejlene gange 2^5 overstiger den tilladte fejl δ .

Såfremt der må foretages mere end eet skridt for at nå det opgivne punkt, bliver der brug for at undersøge, om det øjeblikkelige skridt er det sidste. Dette administreres ved hjælp af størrelsen j (se rutediagrammet). Til at begynde med sættes $j = 0$. Efter ethvert forsøg med en for stor skridtlængde sættes $j = 1$. Når et skridt er gået, og $j = 1$, undersøges, om næste skridt har chance for at være det sidste. (Dette udtrykkes ikke ved betingelsen $|h| \geq |x_S - x|$, men ved $1.25|h| \geq |x_S - x|$, fordi der er en forholdsvis stor chance for, at man også i dette tilfælde vil kunne bruge skridtlængden $x_S - x$). Hvis næste skridt har chance for at være det sidste, sættes $h = x_S - x$, og $j = 0$. Når et skridt er gået, og $j = 0$, er man færdig.

Der findes indbygget en kontrol på, at skridtlængden ikke bliver urimelig lille. Denne kontrol kan bruges, hvis de numeriske forhold for de pågældende ligninger ikke er afklarede, og der er risiko for, at sekvensen vil blive ved at halvere skridtlængden uden nogensinde at blive færdig. Man opgiver den minimale skridtlængde h_{\min} (denne er normalt sat til nul). Da der kun er brug for en grov prøve, undersøges blot eksponenterne for h og h_{\min} .

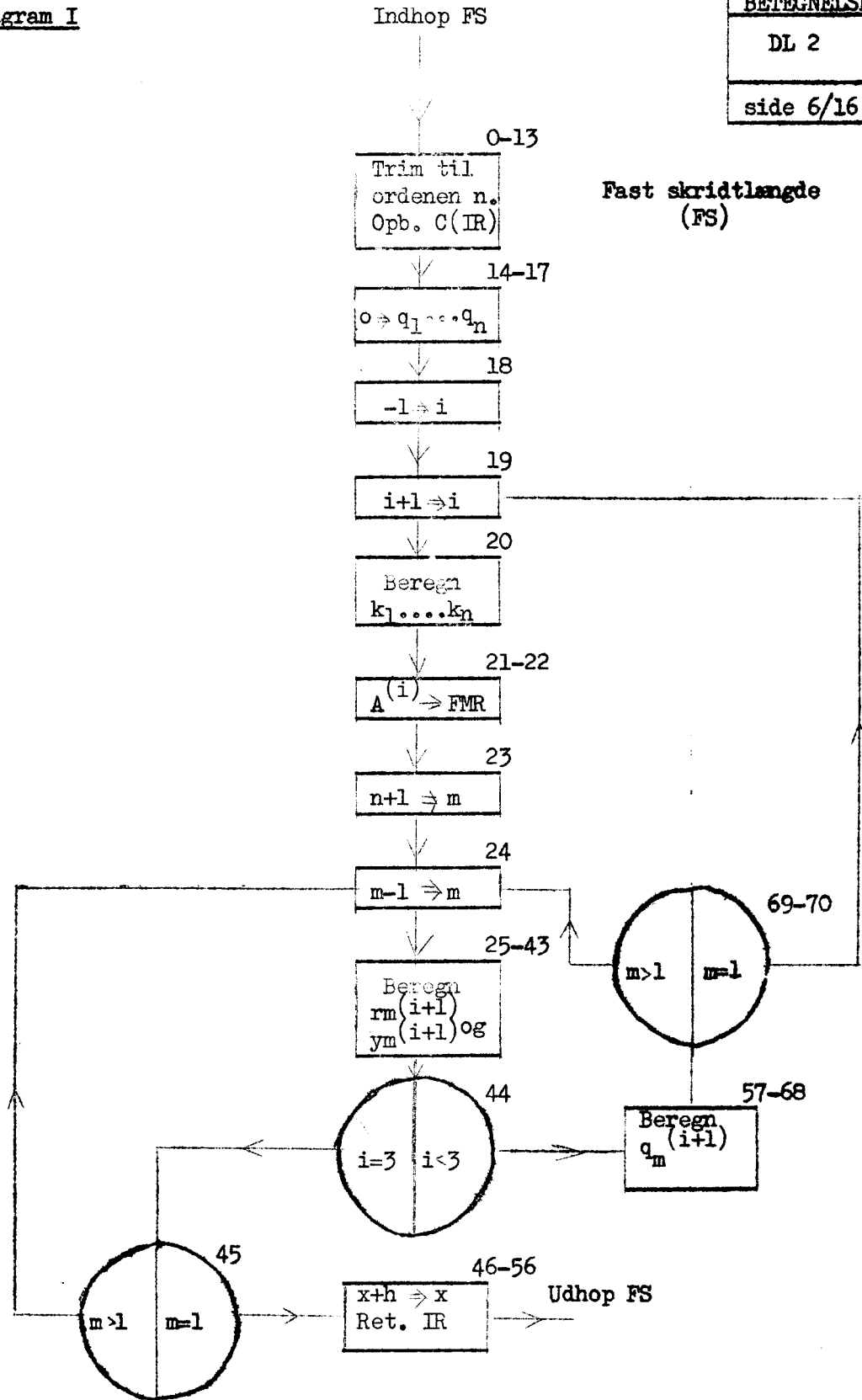
Det bemærkes, at køretiden kan blive meget stor ved VS. Man står sig ved at opgive en rimelig skridtlængde H (for at undgå for mange halveringer), også selv om man i virkeligheden ikke er interesseret i de herved fremkomne mellempunkter.

Man bør ikke opgive et for lille δ . Et for lille δ kan bringe sekvensen til et så stort antal skridt, at den akkumulerede fejl bliver større end for et større δ .

Bemærk, at der kun opgives eet δ , fælles for alle y 'erne. Såfremt der er vidt forskellige krav til nøjagtighederne af de enkelte y 'er, kan man give de enkelte y 'er passende skalafaktorer.

Rutediagram I

SEKVENSBETEGNELSE
DL 2
side 6/16



Rytediagram II

Indhop VS

SEKVENSBETEGNELSE
DL 2
side 7/16

Variabel skridtlængde (VS)



at de pågældende kasser gentages for $m = n, n-1, \dots, 1$.

86-115
118-125

Trim til ordenen n.
Opb. C(IR)
Opb. H og $x_s = x + H$

116-117
 $H \Rightarrow h$
 $o \Rightarrow j, o \Rightarrow a$

126-132
Opb. $y_1 \dots y_n, x$

133-134
hop til FS

Opb. $y_{11} \dots y_{1n}$

135-143
Genindsæt $y_1 \dots y_n, x$

144-145
 $\frac{1}{2}h \Rightarrow h$

146-147
hop til FS

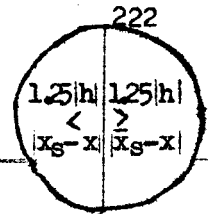
148-152
Opb. $y_{f1} \dots y_{fn}$

153-154
hop til FS

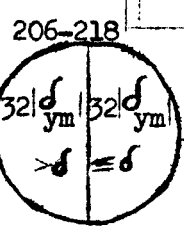
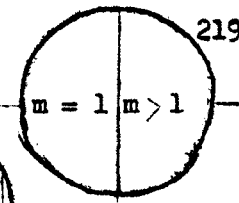
155-167
beregne $\delta y_m = \frac{1}{15}(y_{2m} - y_{1m})$

168-173
 $|\delta y_m|$ $|\delta y_m|$
 $> \delta$ $\leq \delta$

244-247
 $x_s - x \Rightarrow h$
 $o \Rightarrow j$

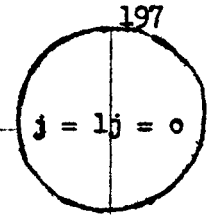


220-221
 $2h \Rightarrow h$



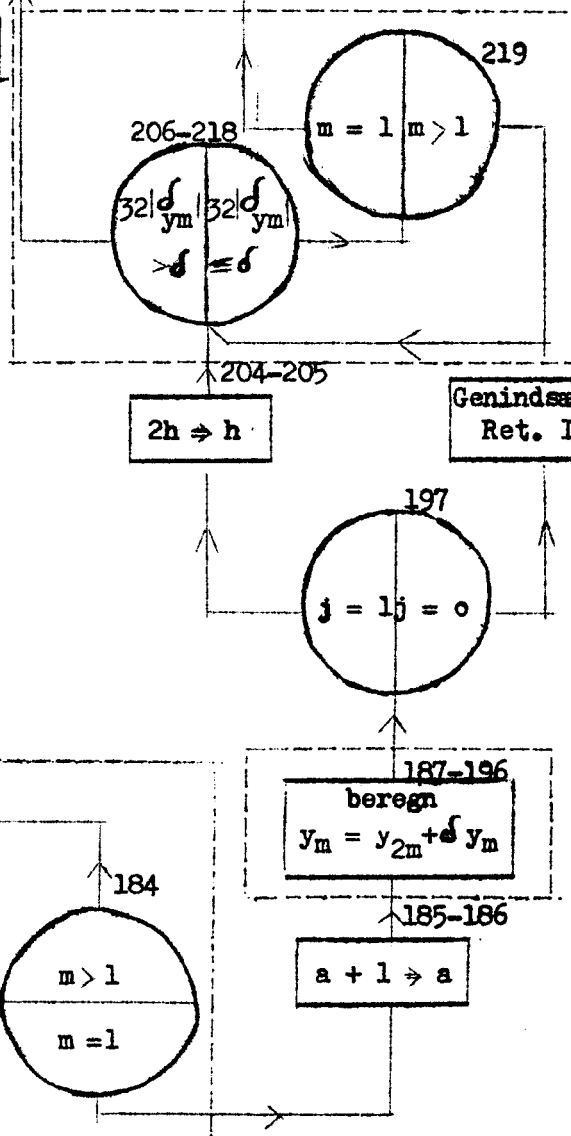
204-205
 $2h \Rightarrow h$

198-203
Genindsæt H
Ret. IR
Udhop VS

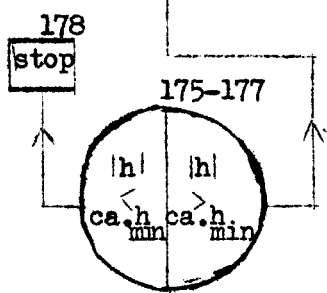


187-196
beregne $y_m = y_{2m} + \delta y_m$

185-186
 $a + 1 \Rightarrow a$



179-183
266-267
 $y_{f1} \dots y_{fn} \Rightarrow y_{11} \dots y_{1n}$



174
 $1 \Rightarrow i$

178
stop

Kode

Indhop FS

SEKVENSBETEGNELSE
DL 2
side 8/16

	0	1 D 60	}	$2n \rightarrow \text{adr}$
	1	1 D 20		
	2	14 AB 29		
	3	23 AB 29		
	4	39 AB 20	}	$2n + 4AA \rightarrow \text{adr}$
	5	35 AB 29		
	6	14 AB 20		
	7	16 AB 29	}	$4n + 4AA \rightarrow \text{adr}$
	8	25 AB 29		
	9	64 AB 29		
	10	68 AB 29		
	11	53 AB 74	}	opbevar C(IR)
	12	54 AB 54		
	13	55 AB 34		
(2)	14	(0) A 35		
	17 \rightarrow 15	2046 B 35	$-2 + C(\text{IRB}) \rightarrow \text{IRB}$	
(7)	16	(0) B 48	$0 \Rightarrow q_m$	
	15 \leftarrow 17	15 AB 33	hop på B	
	18	8 A 55	$8 \rightarrow \text{IRC} (-1 \Rightarrow i)$	
	70 \rightarrow 19	2046 C 55	$-2 + C(\text{IRC}) \rightarrow \text{IRC} (i+1 \Rightarrow i)$	
	20	0 AB 16	hop til k-sekvens	
	21	76 C8 40	}	$A^{(i)} \rightarrow \text{FMR}$
	22	2031 A 16		
(3)	23	(0) A 35	$2n \rightarrow \text{IRB} (n+1 \Rightarrow m)$	
	69 \rightarrow , 45 \rightarrow 24	2046 B 35	$-2 + C(\text{IRB}) \rightarrow \text{IRB} (m-1 \Rightarrow m)$	
(8)	25	(0) B 40	}	$-q_m^{(i)} \rightarrow \text{FAR}$
	26	2026 A 16		
	27	71 AB 16		
	28	57 A9 16	$-A^{(i)} q_m^{(i)} \rightarrow \text{FAR}$	
	32 \leftarrow 29	32 AB 53	hop på C ($i < 3$)	
	30	2039 A 60	}	$-2A^{(i)} q_m^{(i)} \rightarrow \text{FAR}$
	31	32 A9 16		
	29 \rightarrow 32	2016 A 16	}	$C(\text{FAR}) \rightarrow \text{arbc}$
	33	84 AB 08		

	34	41 A9 16	$C(FAR) \rightarrow FMD$
(5)	35	(0) B 40	} $k_m^{(i)} \rightarrow FAR$
	36	2026 A 16	
	37	57 A9 16	} $A^{(i)} k_m^{(i)} \rightarrow FAR$
	38	0 A9 16	} $r_m^{(i+1)} = A^{(i)} (k_m^{(i)} - q_m^{(i)}) \rightarrow FMD$
	39	4 BA 40	} $y_m^{(i)} \rightarrow FAR$
	40	2026 A 16	
	41	2 A9 16	} $y_m^{(i+1)} = y_m^{(i)} + r_m^{(i+1)} \rightarrow FAR \& \text{arbe}$
	42	2016 A 16	
	43	4 BA 08	
	57 ← 44	57 A8 53	hop på C ($i < 3$)
	24 ← 45	24 A8 33	hop på B ($m > 1$)
	46	0 AA 40	} $h \rightarrow FMD$
	47	2021 A 16	
	48	2 AA 40	} $x \rightarrow FAR$
	49	2026 A 16	
	50	2 A9 16	} $x+h \Rightarrow x$
	51	2016 A 16	
	52	2 AA 08	} retabler IR
(11)	53	(0) A 75	
(12)	54	(0) A 55	
(13)	55	(0) A 35	} hop ud
udhop FS	56	2 D 10	
	44 → 57	1996 A 43	} hop, hvis $r_m^{(i+1)} = 0$
	61 ← 58	61 A8 11	
	59	2039 A 60	} $2r_m^{(i+1)} \rightarrow FMD$
	60	1999 A 26	
	58 → 61	84 A8 40	} $-A^{(i)} q_m^{(i)} \rightarrow FAR$
	62	2026 A 16	
	63	2 A9 16	} $2r_m^{(i+1)} - A^{(i)} q_m^{(i)} \rightarrow FAR$
(9)	64	(0) B 40	} $q_m^{(i)} \rightarrow FMD$

(10)

	66	2 A9 16	} $q_m^{(i+1)} = q_m^{(i)} + 2r_m^{(i+1)} - A^{(i)} q_m^{(i)} \rightarrow \text{arbc}$
	67	2016 A 16	
	68	(0) B 08	
24 ←	69	24 A8 33	hop på B (m > 1)
19 ←	70	19 A8 10	hop
	71	2000 A 41	} $-c(\text{FAR}) \rightarrow \text{FAR}$
74 ←	72	74 A8 52	
	73	2040 A 41	
72 →	74	2000 A 08	
←	75	1 D 10	hop tilbage
	76	B 55555	} $A^{(3)} = \frac{1}{6}$
	77	B 3FE55	
	78	B 6D413	} $A^{(2)} = 1 + \frac{\sqrt{2}}{2}$
	79	B 401CD	
	80	B 4AFB0	} $A^{(1)} = 1 - \frac{\sqrt{2}}{2}$
	81	B 3FFCD	
	82	B 40000	} $A^{(0)} = \frac{1}{2}$
	83	B 40000	
	84	A	} arbc
	85	A	
indhop VS	86	1 D 60	} n → adr
	87	134 A8 29	
	88	147 A8 29	
	89	154 A8 29	
	90	1 D 20	} 2n → adr
	91	126 A8 29	
	92	135 A8 29	
	93	148 A8 29	
	94	155 A8 29	
	95	179 A8 29	
	96	187 A8 29	
	97	210 A8 29	
	98	1 A 0C	

	99	126 A8 20	}	$6n + 4AA \rightarrow \text{adr}$
	100	268 A8 20		
	101	129 A8 29		
	102	139 A8 29		
	103	126 A8 20	}	$8n + 4AA \rightarrow \text{adr}$
	104	138 A8 29		
	105	159 A8 29		
	106	126 A8 20	}	$10n + 4AA \rightarrow \text{adr}$
	107	151 A8 29		
	108	181 A8 29		
	109	126 A8 20	}	$12n + 4AA \rightarrow \text{adr}$
	110	167 A8 29		
	111	191 A8 29		
	112	212 A8 29		
	113	200 A8 74	}	opbevar C(IR)
	114	201 A8 54		
	115	202 A8 34		
	116	0 A 55		$o \Rightarrow j$
	117	249 A8 68		$o \Rightarrow a$
	118	0 AA 40	}	opbevar H
	119	260 A8 08		
	120	2021 A 16		$H \rightarrow \text{FMD}$
	121	2 AA 40	}	$x \rightarrow \text{FAR}$
	122	2026 A 16		
	123	2 A9 16	}	$x_s = x+H \rightarrow \text{arbc}$
	124	2016 A 16		
	125	262 A8 08		
(91)	247 \rightarrow ,243 \rightarrow	126 (0) A 35		$2n \rightarrow \text{IRB}$
	130 \rightarrow	127 2046 B 35		$-2 + C(\text{IRB}) \rightarrow \text{IRB}$
	128	4 BA 40	}	opbevar y_m
(101)	129	(0) B 08		
	127 \leftarrow 130	127 A8 33		hop på B

56

	131	2 AA 40	} opbevar x
	132	264 AB 08	
	133	0 AB 16	
(87)	134	(0) A 00	(n)
(92)	267 → 135	(0) A 35	2n → IRB
	141 → 136	2046 B 35	-2 + C(IRB) → IRB
	137	4 BA 40	} opbevar $y1_m$
(104)	138	(0) B 08	
(102)	139	(0) B 40	} genindsæt y_m
	140	4 BA 08	
	136 ← 141	136 AB 33	hop på B
	142	264 AB 40	} genindsæt x
	143	2 AA 08	
	144	2039 A 61	} $\frac{1}{2}h \Rightarrow h$
	145	1 AA 26	
	146	0 AB 16	hop til FS
(88)	147	(0) A 00	(n)
(93)	148	(0) A 35	2n → IRB
	152 → 149	2046 B 35	-2 + C(IRB) → IRB
	150	4 BA 40	} opbevar yf_m
(107)	151	(0) B 08	
	149 ← 152	149 AB 33	hop på B
	153	0 AB 16	hop til FS
(89)	154	(0) A 00	(n)
(94)	155	(0) A 35	2n → IRB
	184 → 156	2046 B 35	-2 + C(IRB) → IRB
	157	4 BA 40	} $y2_m \Rightarrow FMD$
	158	2021 A 16	
(105)	159	(0) B 40	} - $y1_m \Rightarrow FAR$
	160	2026 A 16	
	161	71 AB 16	} $y2_m - y1_m \Rightarrow FAR$
	162	2 A9 16	
	163	254 AB 40	
			$\frac{1}{15} \Rightarrow AR$

		164	2031 A 16	$\frac{1}{15} \rightarrow \text{FMR}$	
		165	57 A9 16	}	
		166	2016 A 16		$\delta y_m \rightarrow \text{FAR og arbc}$
(110)		167	(0) B 08	}	
		168	269 A8 16		$-\dots \delta y_m \rightarrow \text{FAR}$
		169	250 A8 40	}	
		170	2021 A 16		$\delta \rightarrow \text{FMD}$
		171	2 A9 16	$\delta - \delta y_m \rightarrow \text{FAR}$	
		172	2000 A 40	}	
	184 \leftarrow	173	184 A8 11		hop på + ($ \delta y_m \leq \delta$)
		174	1 A 55	$1 \Rightarrow j$	
		175	1 AA 60	}	
		176	253 A8 21		ca. $(h'' - h''_{\min}) \rightarrow \text{ARvadr}$
	179 \leftarrow	177	179 A8 11	hop på + ($h > \text{ca. } h''_{\min}$)	
		178	178 A8 30	stop	
(95)	177 \rightarrow	179	(0) A 35	$2n \rightarrow \text{IRB}$	
	266 \rightarrow	180	2046 B 35	$-2 + C(\text{IRB}) \rightarrow \text{IRB}$	
(108)		181	(0) B 40	}	
		182	4 BA 08		$y^f_m \Rightarrow y_m$
	266 \leftarrow	183	266 A8 10	hop	
156 \leftarrow	173 \rightarrow	184	156 A8 33	hop på B	
		185	2041 A 60	}	
		186	249 A8 26		$a + 1 \Rightarrow a$
(96)		187	(0) A 35	$2n \rightarrow \text{IRB}$	
	196 \rightarrow	188	2046 B 35	$-2 + C(\text{IRB}) \rightarrow \text{IRB}$	
		189	4 BA 40	}	
		190	2021 A 16		$y^2_m \rightarrow \text{FMD}$
(111)		191	(0) B 40	}	
		192	2026 A 16		$\delta y_m \rightarrow \text{FAR}$
		193	2 A9 16	}	
		194	2016 A 16		$y^2_m + \delta y_m \Rightarrow y_m$
		195	4 BA 08		

	188 ← 196	188 A8 33	hop på B
	204 ← 197	204 A8 53	hop på C (j = 1)
	198	260 A8 40	} genindsæt H
	199	0 AA 08	
(113)	200	(0) A 75	} retabler IR
(114)	201	(0) A 55	
(115)	202	(0) A 35	
udhop VS	203	2 D 10	hop ud
	197 → 204	2039 A 60	} 2h ⇒ h
	205	1 AA 26	
	206	256 A8 40	} 32 → FMR
	207	2031 A 16	
	208	250 A8 40	} $\mathcal{J} \rightarrow$ FMD
	209	2021 A 16	
(97)	210	(0) A 35	2n → IRB
	219 → 211	2046 B 35	-2 + C(IRB) → IRB
(112)	212	(0) B 40	} $-\mathcal{J}y_m \rightarrow$ FAR
	213	2026 A 16	
	214	269 A8 16	} $-32 \mathcal{J}y_m + \mathcal{E} \rightarrow$ FAR
	215	57 A9 16	
	216	2 A9 16	
	217	2000 A 40	} hop på ÷ (32 $ \mathcal{J}y_m > \mathcal{d}$)
	222 ← 218	222 A8 51	
	211 ← 219	211 A8 33	hop på B
	220	2039 A 60	} 2h ⇒ h
	221	1 AA 26	
	218 → 222	262 A8 40	} $x_s \rightarrow$ FMD
	223	2021 A 16	
	224	2 AA 40	} -x → FAR
	225	2026 A 16	
	226	71 A8 16	

	227	0 A9 16	}	$x_s - x \rightarrow$ FMD og arbe
	228	2016 A 16		
	229	264 A8 08		
	230	1996 A 43	}	$- x_s - x \rightarrow$ FMD
	231	2036 A 16		
	232	1996 A 08		
	233	258 A8 40	}	1,25 \rightarrow FMR
	234	2031 A 16		
	235	0 AA 40		
	236	2026 A 16	}	$ h \rightarrow$ FAR
	237	2000 A 42		
	238	2036 A 16		
	239	2000 A 08	}	1,25 $ h - x_s - x \rightarrow$ FAR
	240	57 A9 16		
	241	2 A9 16		
	242	2000 A 40	}	hop på $\div (1,25 h \langle x_s - x \rangle)$
126 \leftarrow	243	126 A8 51		
	244	0 A 55		
	245	264 A8 40	}	$x_s - x \Rightarrow h$
	246	0 AA 08		
126 \leftarrow	247	126 A8 10		
	248	2 A 00	}	hop
	249	A		
	250	B 41893		
	251	B 3F775	}	$\delta = 10^{-3}$
	252	A		
	253	A		
	254	B 44444	}	$h_{\min} = 0$
	255	B 3FD44		
	256	B 40000		
	257	B 40600	}	1 15
	258	B 50000		
	259	B 40100		
			}	32
			}	1,25

13

	260	A	}	arbc H
	261	A		
	262	A		
	263	A		
	264	A		
	265	A	}	arbc x_s
	265	A		
180 ← ,183 →	266	180 A8 33	}	arbc $x, x_s - x$
	266	180 A8 33		
	267	135 A8 10	}	hop på B
135 ←	267	135 A8 10		
	268	4 AA 00	}	hop
	268	4 AA 00		
	269	2000 A 43	}	C(FAR) → FAR
→	269	2000 A 43		
272 ←	270	272 A8 52		
	271	2040 A 41		
	272	2000 A 08		
270 →	272	2000 A 08	}	hop tilbage
←	273	1 D 10		